

MD 6033

MANUEL D'UTILISATION



Patent 201520253702.0
201530068168.1

Manuel détecteur de métaux

Le détecteur de métaux est un détecteur qui a une excellente capacité de sensibilité et de discrimination, peut identifier et afficher six types de métaux. Il peut également indiquer le type du métal en détail en utilisant un nombre à deux chiffres. Il adopte le circuit de localisation numérique complet grâce à la dernière conception de brevet pour améliorer la précision et la stabilité. Le circuit de localisation numérique complet a une bonne capacité anti-interférence dans le domaine des interférences électromagnétiques afin de profiter des produits haut de gamme pour les chasseurs de trésor.

Lisez attentivement ce manuel avant de l'utiliser. Les parties les plus importantes de ce manuel sont la démonstration Quick-Star et l'opération de base.

TABLE DES MATIÈRES

spécification
Assemblée
Batterie
Panneau et écran LCD
Manette
Quick-Star
Opération de base
Mise en garde
GUIDE DE DÉPANNAGE

TERMINOLOGIE

Les termes suivants sont la terminologie commune parmi les détecteurs de métaux.

☐ Mode de mouvement

C'est l'un des modes de fonctionnement du circuit dans la technologie de détection des métaux. Vous devriez déplacer la bobine de recherche en continu pendant la détection. Le mode de mouvement peut réduire l'effet de la minéralisation du sol et avoir une meilleure capacité de discrimination en général.

☐ Mode sans mouvement

C'est un autre mode de fonctionnement du circuit dans la technologie de détection des métaux. Vous n'avez pas besoin de déplacer la bobine de recherche en continu lors de la détection. Vous allez réaliser la détection tant que la bobine de recherche s'approche du métal à une certaine distance. Le détecteur ne peut pas discriminer le type de métaux en mode non-mouvement.

☐ Elimination

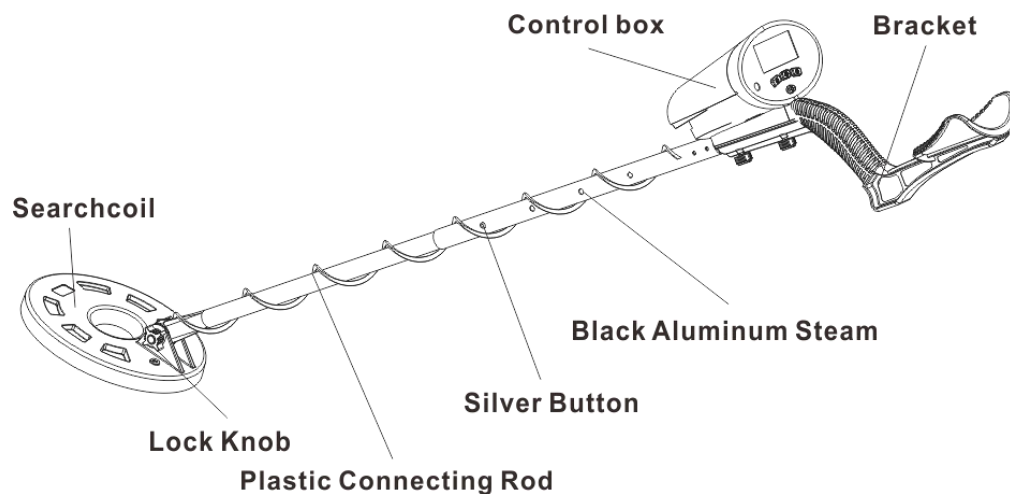
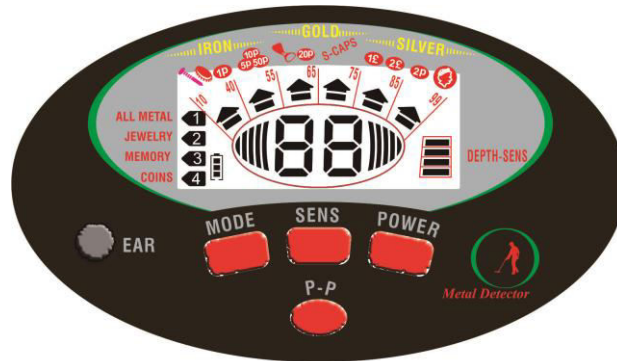
C'est une sorte de paramètres de l'opérateur pour éliminer un certain métal. Le détecteur n'émet pas de signal rapide comme la lumière, l'électricité et le son lorsque le détecteur détecte ce type de métal lors de la détection.

☐ Discrimination

- Le détecteur émettra une tonalité différente ou donnera une indication différente à différents types de métaux et il peut également éliminer un certain métal que nous désignons comme «discrimination». La capacité de discrimination est une caractéristique importante du détecteur de métaux.
- Le fer est un métal commun et n'est généralement pas la cible de détection. Les objets en fer dont vous n'avez pas besoin contiennent des boulons, des boîtes anciennes, des capsules, des couronnes et ainsi de suite. Mais certaines reliques précieuses peuvent également être faites en fer, comme les anciens armements, les anciennes armatures, etc.
- ☐ Ferreux
- Le terme général pour le métal en fer.
- ☐ Trash metals
- Ce sont des objets d'ordures qui sont les moins utiles pour les chasseurs de trésor. Vous devriez les éliminer lors de la détection. Mais certains métaux précieux ont un magnétique similaire avec ces métaux de détritiques dans ce qui précède et seront également éliminés lors de la discrimination.
- ☐ Pinpoint
- Pinpoint est un processus permettant de déterminer l'emplacement exact de l'objet métallique enterré. Il est difficile de déterminer l'emplacement exact des métaux enterrés parce que vous devez déplacer la bobine de recherche en continu lorsque vous détectez en mode mouvement. Cela aidera votre excavation en utilisant la technologie Non-motion pour laisser le centre de la bobine de recherche s'aligner sur l'emplacement du métal enterré dans le mode Pinpoint.
- Le matériau minéralisé dans le sol affectera la détection car les métaux sont enterrés dans le sol. Le sol solaire éliminera ou affaiblira l'effet de blindage du sol minéralisé.
- L'équilibre du sol est divisé en sol équilibré intégré et en équilibre du sol réglable.
- Profondeur d'une pièce
- La profondeur d'une pièce à laquelle se réfère le détecteur indique généralement la distance approximative que la pièce de cuivre se trouve dans le sol neutre ou dans l'air. Ce n'est pas une profondeur exacte.
-
- spécification
- ☐ Mode de fonctionnement: quatre plus un
- Mode de mouvement: ALL-METAL, BIJOUX, MÉMOIRE et PIÈCES
- Mode non mouvement: PINPOINT
- ☐ Indication de profondeur de pièces: 1,2,3,4, (2 ", 4", 6 "et 8+)
- ☐ Contrôle de sensibilité: 4 SENS
- ☐ Discrimination des métaux cibles: 6 types
 - 10 à 99 à deux chiffres
- ☐ Fréquence sonore: trois types de fréquence indiquent différents métaux
- ☐ Indication de la batterie: trois SEGMENTS, clignotant signifie qu'il faut changer les piles

- ☐ invitation de mise hors tension: émet une tonalité rapide toutes les dix minutes
- ☐ Prise casque: prise casque de 1/8 pouce (écouteur non fourni)
- ☐ Alimentation: 6 piles AA (piles non fournies)

Remarque: Le détecteur de métaux effectuera un programme d'auto-inspection dans quelques secondes après son raccordement à l'alimentation électrique. Ne laissez pas la bobine de recherche s'approcher du métal ou exécutez une opération jusqu'à ce que l'auto-inspection soit terminée et émet un bip une fois.



Assemblage

1. Veuillez desserrer deux boutons de fixation triangulaires sous le boîtier de commande et insérer le support. Ensuite, fermez les boutons à nouveau. Voir la figure

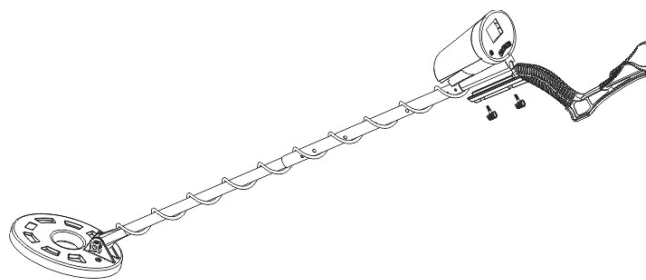


Fig.1

2. Appuyez sur le bouton en argent sur la tige en plastique et insérez-la sur la tige en aluminium noir. Vous pouvez l'utiliser lorsque le bouton en argent surgit du trou de la tige en aluminium noir. Il y a quatre trous dans la tige en aluminium noir, pour que vous puissiez ajuster la longueur du bras, pour positionner vos bras confortablement, garder la bobine de recherche éloignée du sol d'environ 1/2 pouce. Voir la figure 2,

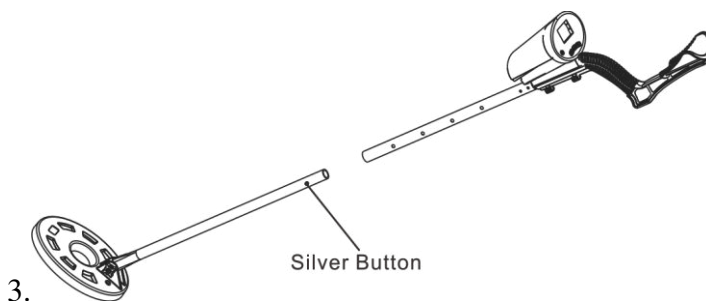


Fig.2

3. Faites passer la ligne électronique sur la bobine de recherche autour de la tige en aluminium et maintenez la à l'aide de l'élastique. Relâchez les deux extrémités des écrous de la bobine de recherche et ajustez l'emplacement de la bobine de recherche pour la laisser parallèle au sol. Veillez à la position de la bobine de recherche (voir la figure 3).

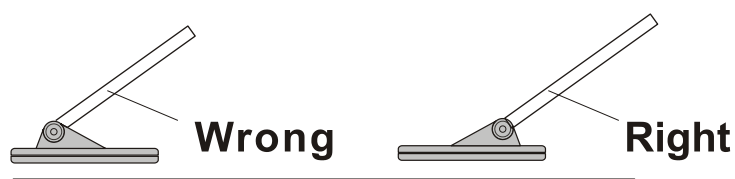


Fig.3

Piles

Utilisez 6 piles alcalines AA.

1. Appuyez sur la "touche" sur le couvercle de la batterie en fonction de la direction de la flèche, retirez le couvercle de la batterie.

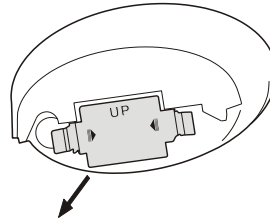
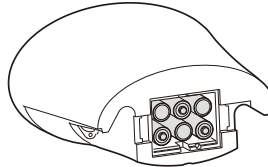


Fig.4

2. Veuillez insérer 6 piles AA en fonction du symbole de polarité qui est marqué à l'intérieur du boîtier de la batterie.



3.

Fig.5

3. Veuillez recouvrir le couvercle de la batterie. Veuillez noter le sens de "HAUT" sur le couvercle de la batterie.

6 piles alcalines sont disponibles pendant environ 40 heures. Retirez les piles si vous n'utilisez pas le détecteur pendant une longue période.

Écran LCD

Tout le réglage du contrôleur s'affiche sur l'écran LCD et tous les résultats de détection y sont également affichés. LCD Voir Fig.6.

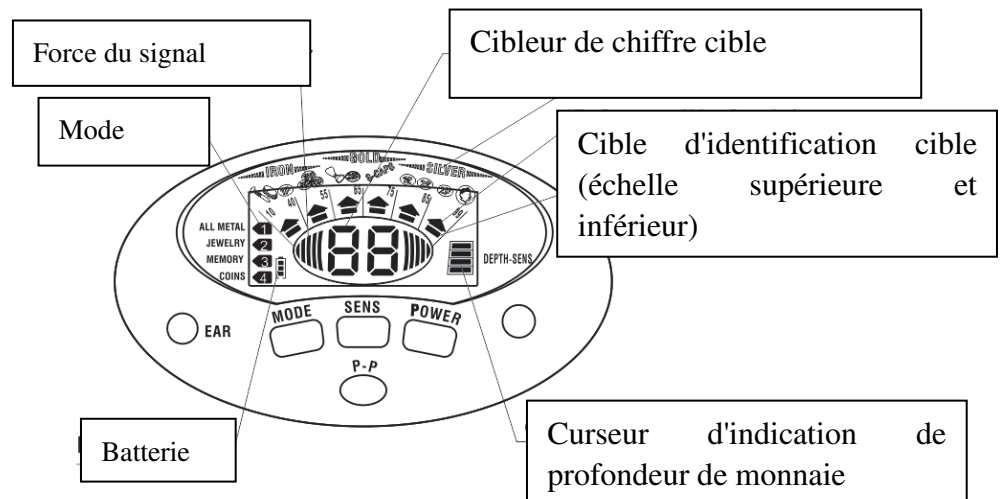


Fig.6

□ Curseur d'indication de mode: il indique quatre types de modes de fonctionnement. Vous pouvez choisir les modes en appuyant sur le bouton MODE.

□ Modèle d'identification cible: il se trouve au-dessus de l'écran LCD et est utilisé pour indiquer le métal cible que vous recherchez. Le curseur ID cible (échelle supérieure) apparaîtra sous le motif métallique ou le mot de la cible métallique lorsque

vous l'avez détecté.

□). L'échelle supérieure se compose de 6 segments. Il indique le type probable du métal détecté lorsque le curseur ID cible est allumé.

Il existe trois types de signaux incontournables correspondant au curseur ID cible. Veuillez consulter le tableau ci-dessous:

Bas	Moyen	haut
Fer	Nickel etc	Argent

Remarque: Comme il est affecté par la composition du sol, la position du curseur ID cible peut avoir un changement pour le même métal.

□ Cible d'identification de la cible (échelle inférieure). L'échelle inférieure se compose de 6 segments. Il indique les types de matériaux détectés par le détecteur. Tous seront allumés dans le mode ALL-METAL. Dans un autre mode, un certain curseur de discrimination cible est éteint, ce qui indique que ce type de métal n'est pas dans la plage de détection, ce qui signifie qu'il est éliminé.

□ : les nombres à deux chiffres de 10 à 99 indiquent le matériau du métal et vous permettent de discriminer plus précisément le type de cible enfouie. Vous pouvez consulter le tableau suivant comme guide élémentaire. Le tableau énumère également la gamme approximativement numérique du dollar et des pièces de monnaie. Le chiffre peut avoir des changements lorsque vous détectez et cela dépend de la composition de la taille et de la forme de la cible et de la distance entre la bobine de recherche et la cible. Le sol environnant peut également affecter la valeur. Et les pièces qui se sont transformées après plusieurs années provoqueront également une erreur. La valeur dans le tableau est uniquement en tant que référence. La gamme numérique de l'or est relativement large. La valeur de l'anneau mince est d'environ 45 et la valeur de l'anneau épais et de la pièce dollar atteindra 70-80.

Chiffre	Cible possible	Pièce de dollar	Pièce de Pound
10—40	Fer		1P
41—55	Nickel	5 ¢	5P ,
56—65	Pull-tab		10P, 20P, 50P
66—75	Zinc		
76—85	Cuivre, Aluminum	1 ¢ , 10 ¢	1 £ , 2 £
85—99	Argent	25 ¢ , 1 \$	2P

● : il partage le curseur de sensibilité. Il est divisé en quatre segments de 2 ", 4", 6 "et 8+. Il indique la profondeur approximative de la pièce d'argent de 25 ¢ ou de la pièce de cuivre 2P dans le sol neutre. Ce n'est que la profondeur approximative. Parce que la taille, l'angle et le matériau de la cible et la composition du sol auront tous une incidence sur la valeur de l'indication.

● Curseur du mode PINPOINT: vous pouvez utiliser le curseur du mode PINPOINT avec le curseur des chiffres. Il affichera le caractère "PP" et apparaîtra un bref flash si

vous appuyez sur le bouton P-P. L'unité sera équilibrée à l'environnement environnant en ce moment. Cela signifie que le détecteur entre dans l'état ponctuel (PP) lorsque PP affiche stable.

□ Curseur de force du signal: il y a 5 segments chacun à gauche et à droite. Il indique la puissance du signal dans le mode Pinpoint.

□ Curseur d'indication de sensibilité: Il est divisé en 4 segments et il est le plus élevé lorsqu'il est allumé. Vous pouvez régler la sensibilité en appuyant sur la touche SENS. Il est inutile en mode PINPOINT.

● Niveau de batterie: il est divisé en 3 segments et indique la quantité d'énergie de la batterie. Cela indique que la puissance est suffisante si tout le curseur est allumé. Vous devriez changer la batterie maintenant si tout est éteint et que le motif de la batterie clignote.

Boutons de contrôle

Tous les contrôleurs se trouvent sur le panneau (voir la figure 7).

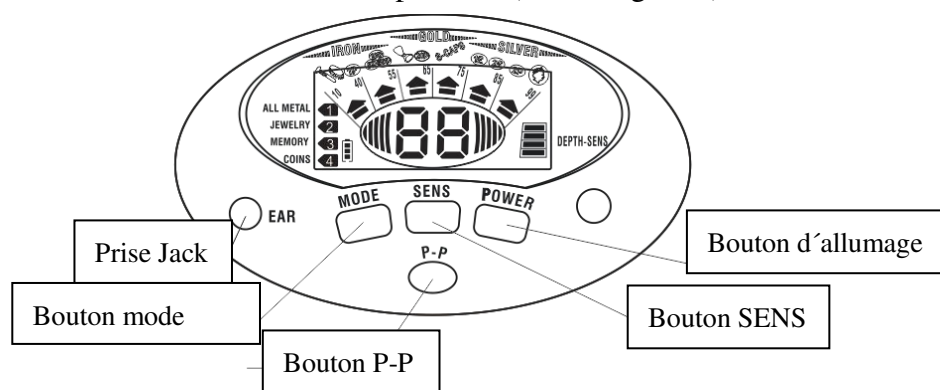


Fig.7

□ Bouton d'alimentation: Il s'allume lorsque vous appuyez sur le bouton et il s'éteint si vous le pressez à nouveau.

□ Bouton de mode: vous pouvez choisir quatre modes de fonctionnement en appuyant sur le bouton MODE et le réglage par défaut est le mode ALL METAL.

ALL METAL - Le détecteur répond à toutes sortes de métal s'il est en mode ALL METAL.

BIJOUX-Le détecteur élimine le fer et signifie qu'il ne répondra pas au fer. Et il ne répond qu'à d'autres métaux.

MEMOIRE: le détecteur peut enregistrer un certain métal que vous choisissiez, et ne répondre qu'à celui-ci. Appuyez une fois sur le bouton MODE, le détecteur entre dans l'état MEMORY (le curseur MODE pointe sur MEMORY). Tous les six segments des curseurs inférieurs sont affichés et le détecteur entre dans l'état de mémoire. Vous devez analyser le métal sélectionné au-dessus de la bobine de recherche et le détecteur mettra ce métal en mémoire et ne répond qu'à ce métal. Appuyez à nouveau sur le bouton MODE pour vous déconnecter de ce mode mémoire et revenez à l'état dans lequel tous les six segments du bas Le curseur est affiché. Ensuite, vous pouvez continuer le deuxième réglage. Si vous ne le configurez plus, appuyez de nouveau sur la touche MODE pour quitter l'état MEMORY et entrez le mode de fonctionnement

suivant.

MONNAIES - Le détecteur élimine les trois types de métaux communs, c'est-à-dire le fer, les tirette de fermeture éclair et les capsules, et ne répondent qu'à toutes sortes de pièces. Veuillez noter que la pièce de ce matériau est semblable aux trois types de déchets ordinaires.

□ **Bouton SENS:** vous pouvez choisir 4 niveaux en appuyant sur le bouton SENS. Le réglage par défaut est à la valeur du milieu (le deuxième niveau). La plus haute sensibilité est le quatrième niveau. Vous pouvez réduire la sensibilité correctement en cas d'interférence. Le bouton SENS est inutile en mode PINPOINT.

● **Bouton PP:** Le détecteur passe en mode PINPOINT si vous appuyez sur le bouton "PP" et qu'il ne sera plus en mode discrimination. Le curseur PP sera allumé à ce moment et indique la puissance du signal. Plus le détecteur est près du métal cible plus le curseur de force est allumé et plus le son sera fort pour localiser précisément la position cible. Vous pouvez quitter l'état PINPOINT si vous appuyez de nouveau sur le bouton "PP".

QUICK START

1. Préparez quatre types d'échantillons de métaux
un bout de fer

10P

1 £

2P

2. Posez le détecteur

Placez le détecteur sur la table en bois ou en plastique et laissez la bobine de recherche dépasser le bord de la table de plus de 30 cm. Ensuite, éloignez le des murs, plafond et éteignez tous les équipements susceptibles d'entraîner des interférences électromagnétiques. Retirez également votre montre, anneau ou autres objets métalliques sur votre main (voir la figure 8).

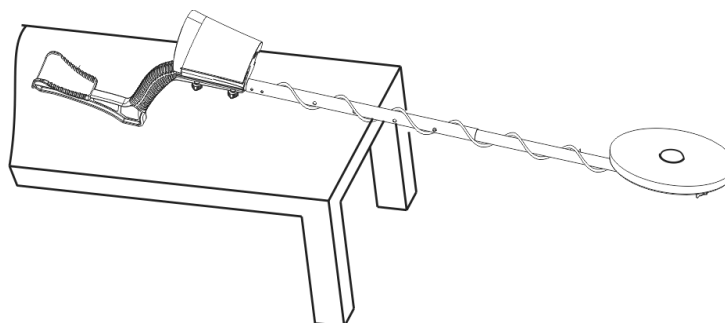


Fig.8

1. Allumez

Le détecteur émettra deux fois une tonalité si vous appuyez sur le bouton POWER et que tous les motifs LCD seront allumés en un instant. Le paramètre par défaut du détecteur est en mode All Metal et la sensibilité est au deuxième niveau. (Voir la

figure 9)

Remarque: Ne laissez pas la bobine de recherche s'approcher du métal ou faire fonctionner le détecteur jusqu'à ce que le détecteur ait complété l'équilibre du sol et la tonalité du son deux fois.

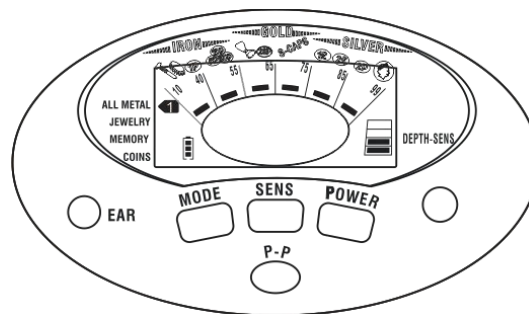


Fig.9

1. ALL METAL mode test

Veillez balayer quatre types d'échantillons métalliques de 7 à 10 cm au-dessus de la bobine de recherche.

A) Le détecteur distingue trois types de tonalité différente.

B) Le curseur ID cible indique quatre types de matériel.

Comme ci-dessous sur le tableau

Échantillon	Fer	10P nickel	1 £ zinc	2P cuivre
Ton	Taux faible	Taux Médiaux	Taux élevé	Taux élevé
indication du curseur d'identification	fer	10P	1 £	2P
indication du curseur de chiffre	30-40	40-50	78-82	86-88

(See Fig.10; It takes iron nail as an example)

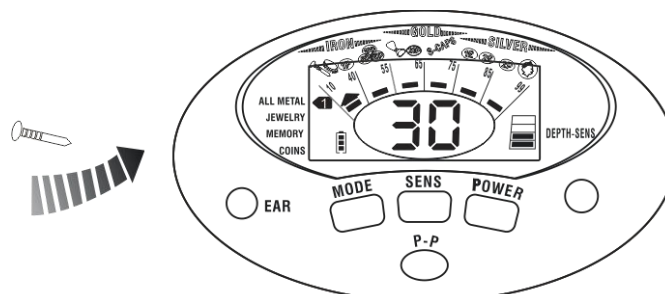


Fig.10

2. Test du mode BIJOUTERIE

A) Appuyez à nouveau sur le bouton MODE et le curseur du mode de fonctionnement indiquera BIJOUX. Le premier curseur de discrimination cible au curseur inférieur

sera éteint.

B) Veuillez balayer quatre types d'échantillons de métal de 7 à 10 cm au-dessus de la bobine de recherche à son tour.

C) Le détecteur ne répond pas si vous balayez le clou de fer. Cela signifie que le "fer" est éliminé.

D) Le détecteur répondra de la même façon que le mode ALL METAL si vous balayez d'autres types d'échantillons (voir Fig.11, il faut 1 £ par exemple)

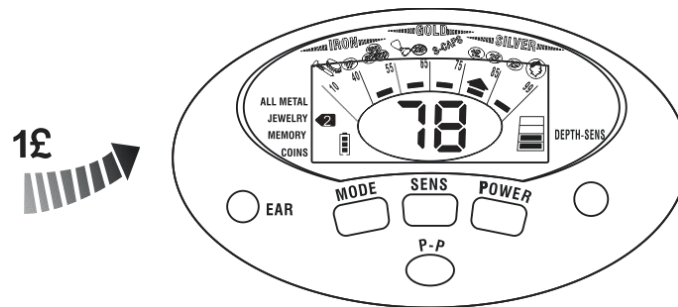


Fig.11

2. Test de mode mémoire

a) Appuyez à nouveau sur le bouton MODE et le curseur du mode de fonctionnement indiquera MEMORY. Le curseur ID cible (curseur supérieur) disparaîtra et le curseur d'identification cible (curseur inférieur) sera allumé (voir Fig.12)

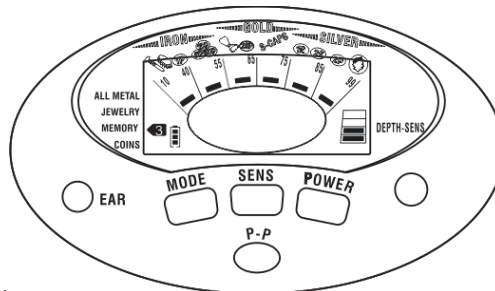


Fig.12

b) Imaginez que vous voulez chercher la pièce de cuivre 2P, mais souhaitez éliminer tous les autres métaux. Vous pouvez effectuer l'opération suivante: Veuillez balayer la pièce de cuivre 2P à environ 7-10 cm au-dessus de la bobine de recherche une fois et le curseur d'identification cible sur lequel la pièce 2P correspond est encore allumée, mais tous les autres curseurs d'identification disparaîtront tous. (Voir la figure 13)

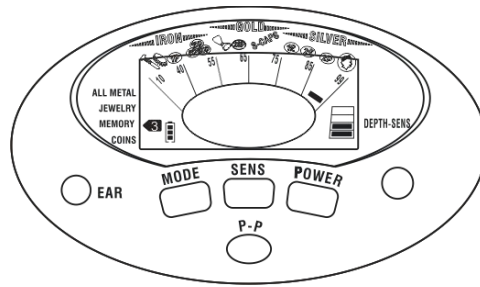


Fig.13

- c) Veuillez balayer quatre types d'échantillons métalliques de 7 à 10 cm au-dessus de la bobine de recherche à son tour.
- d) Le détecteur répondra lors du balayage de la pièce de cuivre 2P. Cela signifie que le détecteur détecte la pièce 2P.
- e) Le détecteur ne répond pas si vous balayez les trois autres types d'échantillons (voir Fig.14, il faut 2P par exemple)

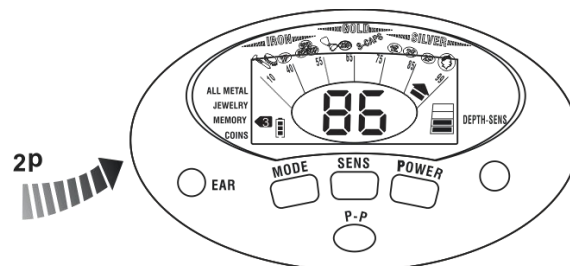


Fig.14

- f) Appuyez à nouveau sur le bouton "MODE", si vous souhaitez rechercher d'autres métaux. Laissez le mode de fonctionnement toujours pointer vers MEMORY et affiche toujours comme figure 12. Ensuite, répétez l'opération ci-dessus.
- g) Vous pouvez appuyer sur le bouton MODE en ce moment pour annuler le mode MEMORY et laisser le détecteur revenir à l'état de la figure 12. Ensuite, appuyez de nouveau sur la touche MODE pour annuler le mode MEMORY. Vous pouvez effectuer le prochain mode de fonctionnement après cela.

2. Test de mode COINS

- h) Appuyez à nouveau sur le bouton MODE et le curseur du mode de fonctionnement indiquera les PIÈCES. Le curseur inférieur du curseur de discrimination cible correspondant à trois modèles de clous de fer, de tirette de fermeture éclair et les capsules disparaîtront. Cela signifie que ces trois types de déchets de métal sont tous éliminés.
- i) Veuillez balayer quatre sortes d'échantillons métalliques de 7 à 10 cm au-dessus de la bobine de recherche.
- j) Le détecteur ne répond pas si balayer le clou de fer. Cela signifie que le «fer» est éliminé.
- e) Le détecteur répondra de la même façon que le mode ALL METAL si vous balayez tous les autres types d'échantillons (voir Fig.15, il faut 1 £ par exemple)

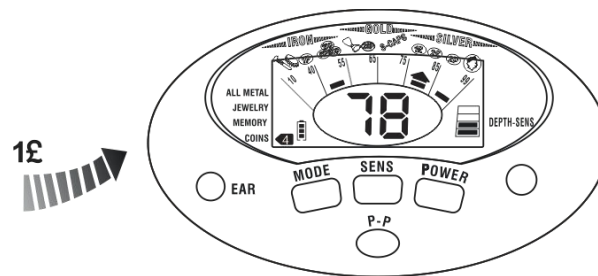


Fig.15

2. Test de mode PINPOINT

a) Le curseur PINPOINT sera allumé et clignotera si vous touchez le bouton "PINPOINT". Le curseur PP n'arrête pas de clignoter jusqu'à ce que le détecteur soit complètement équilibré. Le curseur ID cible sur le curseur supérieur et le curseur de discrimination cible sur le curseur inférieur disparaîtront tous. Le curseur de profondeur sera à grande échelle et le détecteur émettra une légère mesure de fréquence unique (voir la figure 16).

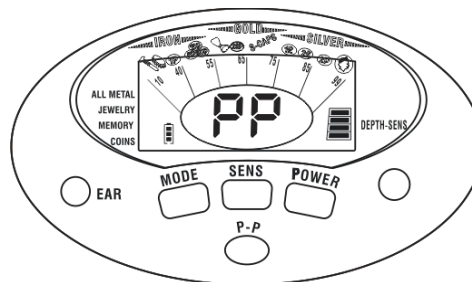


Fig.16

b) Veuillez laisser la pièce de cuivre 2P s'approcher lentement de la bobine de recherche. Le premier niveau de curseur de la puissance du signal commence à apparaître et le son devient plus fort dans la position d'environ 7 "-8". Veuillez laisser la pièce de cuivre 2P continuer à s'approcher de la bobine de recherche. Le curseur de force du signal sera à pleine échelle rapidement et le son deviendra plus fort. Ensuite, le curseur de profondeur indique que la profondeur tombera jusqu'à ce qu'un seul curseur reste. Cela signifie que le métal est progressivement proche du centre de la bobine de recherche (voir la figure 17).

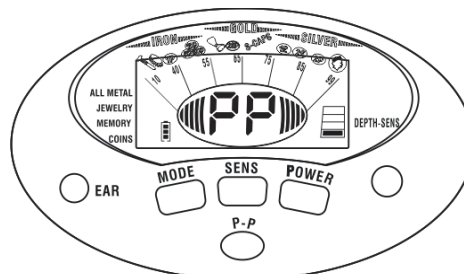


Fig.17

c) Veuillez maintenir la position de la pièce en cuivre et appuyer sur la touche PINPOINT pour annuler le mode PINPOINT. Appuyez à nouveau sur le bouton PINPOINT après plusieurs secondes et le détecteur effectue à nouveau le relèvement

du sol. Le curseur de force du signal disparaîtra et le son retournera à l'état initial. L'indication de profondeur revient à l'échelle complète.

d) Laissez la pièce de cuivre se déplacer à nouveau au centre de la bobine de recherche. Le curseur de force du signal apparaîtra à nouveau et augmentera et le son reviendra à nouveau. Le curseur de profondeur redeviendra plus bas. Cela signifie que la cible métallique se rapproche du centre de la bobine de recherche. Ensuite, vous pouvez finalement effectuer une opération "PINPOINT".

e) Le détecteur répondra de manière similaire aux échantillons qui ont des matériaux différents.

Vous aurez une familiarité initiale avec le détecteur après avoir terminé cette étape et vous pouvez commencer la prochaine étape de fonctionnement de base.

Opération de base

Le détecteur de métaux est utilisé pour l'extérieur. Il y a trop de métaux à l'intérieur et de nombreux types d'équipements électriques qui causent un signal d'interférence. Il ne convient donc pas d'utiliser le détecteur à l'intérieur.

La détection sur le terrain est plus compliquée et la composition du sol régional, de la composante, de la taille, de la forme et du degré d'oxydation des métaux souterrains affectera tous le résultat de la détection. Ce chapitre n'est que l'étape générale de la détection de terrain. Vous devriez l'utiliser plusieurs fois afin d'accumuler de l'expérience pour obtenir de bons résultats.

1. Allumez

Tenez le détecteur et retirez la bobine de recherche du sol. Le détecteur émettra deux fois la tonalité du MOO si vous appuyez sur le bouton d'alimentation et que tout le modèle LCD sera allumé en un instant. La sensibilité est au deuxième niveau et le mode de fonctionnement est dans ALL METAL dans le réglage par défaut. Demander à l'opérateur une fois de plus ne pas fonctionner ou laisser le métal s'approcher de la bobine de recherche jusqu'à ce que l'équilibre du sol soit terminé et sonner une tonalité.

2. Définissez le mode de fonctionnement

Vous pouvez choisir le mode ALL METAL qui est en règle générale le réglage par défaut. Le détecteur donnera une réponse d'identification à toutes sortes de métal en ce moment.

Nous vous proposons d'apporter des échantillons tels que des pièces en cuivre 2P, des pièces de monnaie nickel 10P, etc., car le sol produira l'erreur d'indication de détection. Ensuite, enterrez ces échantillons dans le sol de la région de détection afin d'essayer de détecter et d'observer la position du curseur de discrimination et de quelle différence varie selon le modèle cible. Cela vous aidera à juger le type de cible et vous empêchera de rater les trésors que vous souhaitez trouver lorsque vous détectez.

C'est une façon alternative d'utiliser le PINPOINT pour détecter directement dans la région où le sol est plus compliqué ou dans le lieu où les interférences électromagnétiques sont plus importantes. L'effet peut être meilleur dans ces endroits.

3. Choisissez la sensibilité

L'opérateur s'attend toujours à régler la sensibilité très élevée. Mais dans la

gamme de sensibilité supérieure, le détecteur sera sensible aux interférences électromagnétiques qui peuvent provenir de ligne électrique et fera une réaction anormale aux objets minéralisés dans le sol ou la conductivité électrique. Diminuez la sensibilité si le détecteur envoie souvent un faux signal instable lorsque vous déplacez la bobine de recherche dans la zone de détection.

Faites attention de garder à plus de 10 mètres l'un de l'autre et diminuez la sensibilité de manière appropriée si vous utilisez le détecteur avec votre partenaire en même temps.

4. Déplacez la bobine de recherche

Vous devez déplacer la bobine de recherche à une vitesse constante et non pas dangereuse lorsque vous détectez. Veuillez laisser la bobine de recherche à environ 1/2 pouce du sol. Ne pas basculer haut et bas au dessus du sol comme un pendule. (Voir la figure 18)

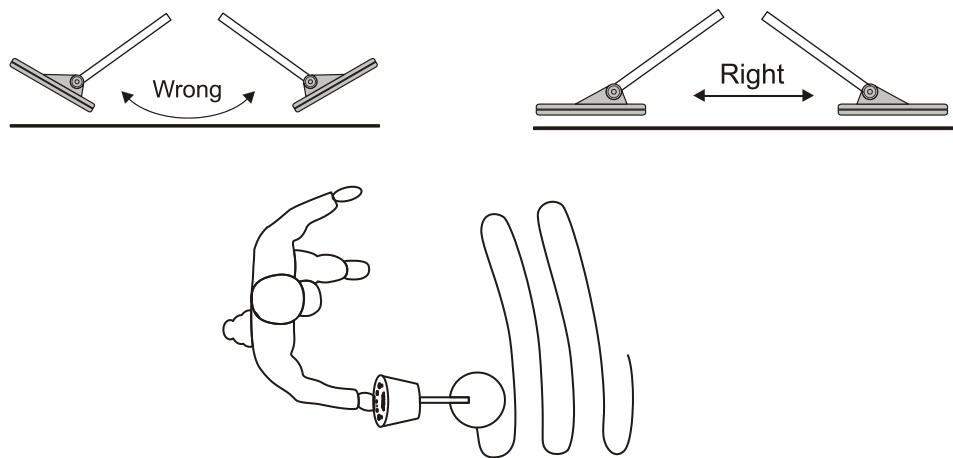


Fig.18

- a) Les objets métalliques les plus précieux enverront des signaux répétitifs. C'est surtout un faux signal si le signal n'est pas répétitif. Lorsqu'un son clair indique la cible enterrée, vous pouvez lire le type de cible et la profondeur approximatifs sur l'écran LCD. Et vous pouvez également déplacer la bobine de recherche au-dessus des objets cibles rapidement afin d'obtenir un signal plus stable.
 - b) 5. Utilisation du son pour aider à discriminer
 - c) L'opérateur peut ne pas toujours regarder l'écran en cours de détection. Et le système d'identification du son produira trois types de tonalité de fréquence pour vous aider à discriminer la cible.
 - d) Faible hauteur - métaux ferreux tels que le clou de fer, les capsules et ainsi de suite.
 - e) Median -pièces de nickel 10P.
 - f) High pitch - zinc, cuivre, aluminium et argent tels que 1 £, 2P et la pièce de cuivre, pièce argentée, etc.
- #### 6. PINPOINT
- g) Vous devez toujours déplacer la bobine de recherche lorsque vous utilisez le mode de mouvement pour détecter. Donc, il n'est pas facile pour vous de déterminer l'emplacement exact lorsque vous trouvez la région que probablement

les métaux sont enterrés et rend difficile le creusement. Vous pouvez obtenir l'aide du mode PINPOINT en ce moment

A) Le curseur PINPOINT sera allumé si vous appuyez sur le bouton PINPOINT et que le curseur de profondeur sera à grandeur. Le détecteur émettra une tonalité basse fréquence unique et la sensibilité sera dans l'état le plus élevé.

B) Veuillez laisser la bobine de recherche s'approcher du sol et déplacer la bobine de recherche lentement dans la région où vous avez trouvé la cible. La tonalité de fréquence unique devient plus forte et le curseur de puissance du signal commence à apparaître dans une certaine position. Continuez à déplacer lentement la bobine de recherche jusqu'à ce que le son augmente, le curseur de puissance du signal est à grandeur et le curseur de profondeur est le plus bas.

k) Veuillez maintenir la position du détecteur et quitter le mode PINPOINT. Appuyez de nouveau sur le bouton PINPOINT après plusieurs secondes et le détecteur effectue un auto-équilibrage et sonne une tonalité de fréquence unique faible. Le curseur de force du signal disparaît et le curseur de profondeur sera à grandeur. Déplacez lentement la bobine de recherche pour laisser la tonalité de fréquence unique augmenter, le curseur de la force du signal augmente et le curseur de profondeur devient le plus bas. Cela signifie que la position de la cible métallique est verrouillée. Vous pouvez utiliser le centre de la bobine de recherche ouverte pour créer une marque sur le terrain pour faciliter l'excavation.

L) Répétez l'opération plusieurs fois et approchez l'objectif peu à peu jusqu'à ce que vous verrouillez l'emplacement de la cible métallique. Vous pouvez utiliser le centre de la bobine de recherche ouverte pour créer une marque sur le terrain pour faciliter l'excavation.

M) Le curseur de profondeur passe au curseur de force du signal dans le processus de PINPOINT. Il indique la distance entre le centre de la bobine de recherche et la cible pour vous aider à repérer l'emplacement. Le curseur de profondeur restera finalement au niveau le plus bas. En fait, cela signifie que la cible est la plus proche du centre de la bobine de recherche.

7. Indication de profondeur et de cible (uniquement en mode mouvement)

Le réglage par défaut de ce détecteur est en mode mouvement et l'écran LCD affiche le type brut et la profondeur de la cible métallique.

Le détecteur envoie un signal répétable lorsque la position et le type de la cible sont déterminés. Cela signifie que la cible peut être fausse ou peut être le métal de la poubelle ou qu'il est lourdement oxydé si, si vous répétez pour analyser dans la même position, l'affichage de la discrimination est incohérent. L'opérateur doit maîtriser que vous ne pouvez faire d'excavation que s'il existe un signal répétitif grâce à la pratique. Le curseur d'identification indiquera le type de métal lorsque vous avez trouvé une cible métallique. Silver est sur la droite. L'indication d'identification est plus précise dans le sol neutre. Mais l'indication de discrimination entraînera divers degrés d'erreur dans le sol minéralisé ou salinisé.

L'identification ci-dessus n'est qu'une référence pas complètement précise.

L'indication de profondeur est exacte pour les objets de taille de pièce. L'indication de

profondeur n'est pas précise pour les gros objets ou les objets en forme irrégulière. C'est une détection plus précise si, bien que vous balayez au même endroit pour plusieurs fois, il affiche la même profondeur. Vous pouvez modifier l'angle de balayage si l'indication de profondeur a changé lorsque vous détectez. Il y a probablement une cible multiple enfouie.

Rappelez-vous une fois de plus, car l'impact de l'état du sol, le signal de discrimination, l'indication numérique et l'indication de profondeur seront tous déformés lors de la détection dans la nature sauvage. La composition, la taille et le degré d'oxydation du métal enterré affecteront également la Résultat de l'indication. Il est nécessaire de considérer ces facteurs lorsqu'ils choisissent d'éliminer un certain métal ou de déterminer s'il y a des métaux précieux enterrés. Veuillez ne pas éliminer les métaux précieux.

8. L'utilisation du mode non-mouvement.

En fait, la sensibilité dans le mode non-mouvement est plus élevée, donc l'utilisation du mode sans mouvement directement pour rechercher des métaux est également un choix. Vous pouvez choisir le mode PINPOINT

Dans certaines régions, où le sol est trop étroit pour balayer la bobine de recherche. Vous pouvez également utiliser le mode PINPOINT directement dans la région minéralisée ou salinisée sévère.

Mise en garde

- 1) N'utilisez pas d'écouteurs dans les zones à forte circulation pour éviter tout accident.
- 2) Vous devez toujours obtenir l'autorisation avant de rechercher le site.
- 3) Veuillez tenir à l'écart de la région où vous pouvez enterrer la ligne électrique, la ligne de câble ou le pipeline, en particulier le tuyau rempli de gaz et de liquides inflammables.
- 4) Ne pas détecter dans la zone militaire où peuvent enterrer des bombes ou des explosifs de gaz.
- 5) Veuillez utiliser la méthode raisonnable lorsque vous utilisez la cible. Ne détruisez pas la végétation. Veuillez laisser le terrain et la végétation tel qu'il se trouve et remplir les trous après l'excavation.

TROUBLE SHOOTING GUIDE

SYMPTOM	SOLUTION
Il n'y a pas d'alimentation, le son de démarrage, et l'écran LCD ne peut pas afficher l'indication.	1. Assurez-vous que les piles sont correctement installées.
Il semble qu'une tonalité "DI" successive "DI"	2. Assurez-vous que "UP" sur le couvercle de la batterie vers le haut.
Bien que l'affichage à cristaux liquides soit normal, la sensibilité est très faible.	3. Veuillez changer les piles.
Cela ressemble à une tonalité irrégulière	1. Assurez-vous qu'il n'y a pas d'autre personnes utilisant un détecteur de métaux.
Le signal est instable, la position du curseur	1. Il y a du métal près de la bobine de recherche

d'identification cible a changé.	lorsque vous allumez l'alimentation.
L'appareil émet une tonalité dès que la bobine de recherche s'approche du sol lorsque vous utilisez le mode PINPOINT.	2. Veuillez laisser la bobine de recherche quitter le sol, puis allumer l'appareil à nouveau.

PART LIST

NO	ARTICLE	QUANTITÉ	NO	ARTICLE	QUANTITÉ
1	Couvercle de la batterie	1	15	Bouton en caoutchouc	1
2	Compartiment de la batterie	1	16		
3	Plaque de pression du compartiment des piles	1	17	Panneau	1
4	Vis ST3x8F	2	18	PVC	1
5	Couverture	1	19	Tige en plastique	1
6	Anneau de caoutchouc	1	20	Ressort en forme de V	1
7	Vis ST3x18F	2	21	Tube en aluminium	1
8	Enveloppe	1	22	Tube en aluminium	1
9	LCD	1	24	Manipuler	1
10	PCB	1	25	Bouton de fixation triangulaire	2
11	Tampon	1	26	Bouton de disque (vis)	1
12	Vis ST2.6x6F	2	27	Une rondelle en caoutchouc	2
13	Vis ST3x6F	2	28	Bouton de disque (écrou)	1
14	Orateur	1	29	Bobine de recherche	1

